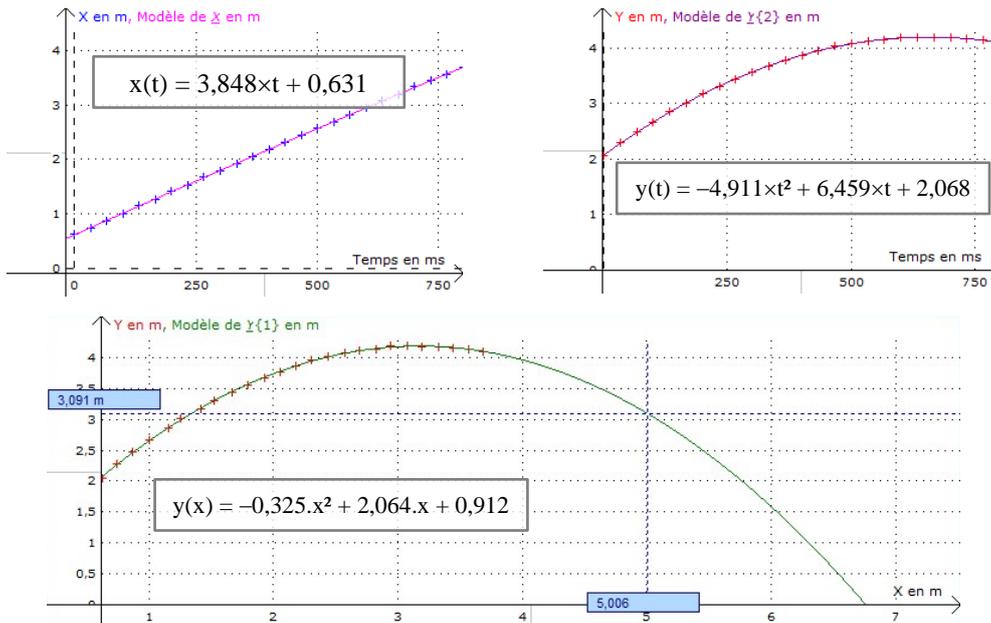


A. Étude cinématique avec le logiciel LatisPro



3. D'après les équations horaires du mouvement, on modélise :
- la courbe $x(t)$ par une fonction affine : $x(t) = 3,848t + 0,631$
 - et la courbe $y(t)$ par une parabole : $y(t) = -4,911t^2 + 6,459t + 2,068$

or : $OM \begin{cases} x(t) = (v_0 \cdot \cos \alpha) \cdot t + x_0 \\ y(t) = -\frac{1}{2}g \cdot t^2 + (v_0 \cdot \sin \alpha) \cdot t + y_0 \end{cases}$

par identification avec les équations horaires :

$$\begin{cases} v_0 \cdot \cos \alpha = 3,848 \\ v_0 \cdot \sin \alpha = 6,459 \end{cases} \text{ donc : } \frac{v_0 \cdot \sin \alpha}{v_0 \cdot \cos \alpha} = \tan \alpha = \frac{6,459}{3,848} = 1,679 \text{ d'où : } \alpha = \arctan(1,679) = 59^\circ$$

et : $v_0 = \frac{3,848}{\cos \alpha} = \frac{3,848}{\cos(59)} = 7,5 \text{ m.s}^{-1}$

4. Équation de la trajectoire issue de la modélisation de la courbe $y(x)$ par une parabole :

$$y(x) = -0,325 \cdot x^2 + 2,064 \cdot x + 0,912$$

5. Calculons la hauteur du ballon lorsqu'il arrive au centre C du panier (5,00m ; 3,05m).

Pour : $x_B = 5,00\text{m}$, le ballon est à la hauteur : $y_B = -0,325 \cdot x^2 + 2,064 \cdot x + 0,912 = 3,1\text{m}$

Le ballon passe à 5,0cm du centre du panier (moins de 10cm) : il est donc réussi.

Remarque : on peut aussi utiliser l'outil réticule pour déterminer l'ordonnée du point d'abscisse 5,0m sur la courbe $y(x)$.

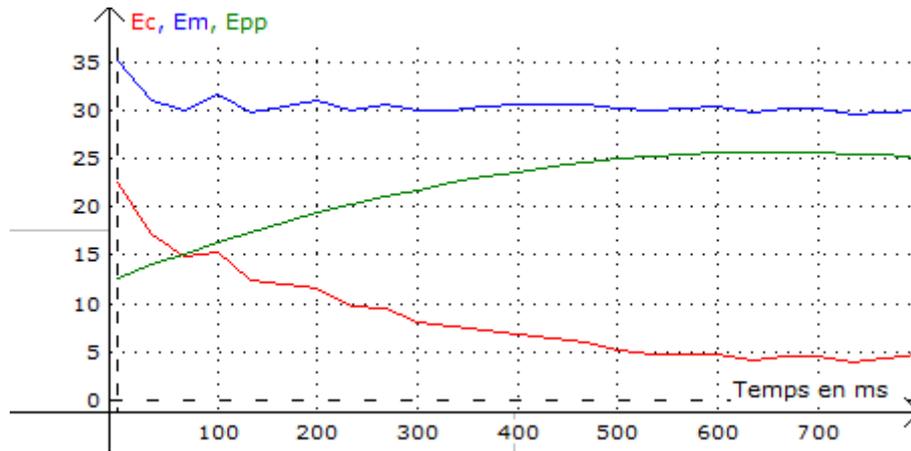
B. Étude énergétique avec LatisPro

1. Compléter le tableau suivant :

	relations théoriques	transcription dans la feuille de calculs de LatisPro
coordonnées v_x et v_y du vecteur vitesse	$\vec{v} \begin{cases} v_x = dx / dt \\ v_y = dy / dt \end{cases}$	Traitement/Calculs spécifique/ dérivée pour obtenir V_x et V_y
norme v du vecteur vitesse	$v = \ \vec{v}\ = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$	$V = \text{sqrt}(Vx^2 + Vy^2)$ ou $V = (Vx * Vx + Vy * Vy)^{0.5}$
constantes m et g	$m = 624\text{g}$ $g = 9,81\text{m.s}^{-2}$	$m = 0.624$ $g = 9.81$
énergie cinétique E_c	$E_c = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	$Ec = 0.5 * m * V * V$
énergie potentielle de pesanteur E_{pp}	$E_{pp} = m \cdot g \cdot y$	$Epp = m * g * Y$
énergie mécanique E_m	$E_M = E_c + E_{pp}$	$Em = Ec + Epp$

2. L'énergie mécanique du ballon reste constante.

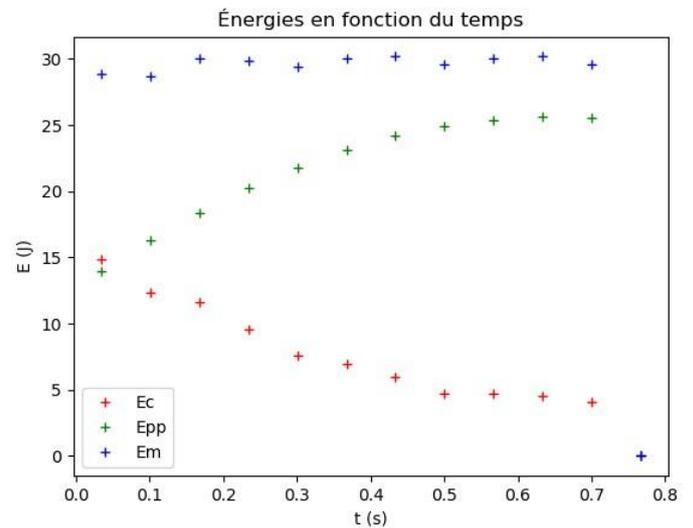
Il peut être considéré en chute libre, soumis à son seul poids : les frottements sont ici négligeables.



C. Étude énergétique en programmation Python

```

•16 m=0.624
•17 g=9.81
18
19 # calculs des coordonnées des vecteurs vitesse et de
•20 for i in range (0,N-1):
•21     Vx[i]=(x[i+1]-x[i])/deltat
•22     Vy[i]=(y[i+1]-y[i])/deltat
•23     V[i]=(Vx[i]**2+Vy[i]**2)**0.5
•24     Epp[i]=m*g*y[i]
•25     Ec[i]=0.5*m*V[i]**2
•26     Em[i]=Ec[i]+Epp[i]
27
•28 plt.plot(t,Ec,"r+",label="Ec") # tracé de la courbe
•29 plt.plot(t,Epp,"g+",label="Epp") # tracé de la courbe
•30 plt.plot(t,Em,"b+",label="Em") # tracé de la courbe
•31 plt.legend()
•32 plt.xlabel("t (s)") # légende abscisses
•33 plt.ylabel("E (J)") # légende ordonnées
•34 plt.title("Énergies en fonction du temps") # titre
35
•36 plt.show() # affichage des courbes
    
```



D. Exploiter la conservation de l'énergie mécanique

$$1. \quad E_{c1} = \frac{1}{2} m \cdot v_1^2 = \frac{1}{2} \times 0,058 \times \left(\frac{116}{3,6}\right)^2 = \underline{30,1J}$$

$$E_{pp1} = m \cdot g \cdot z_1 = 0,0580 \times 9,81 \times 2,40 = \underline{1,37J}$$

$$E_{m1} = E_{c1} + E_{pp1} = \underline{31,5J}$$

2. L'énergie mécanique de la balle se conserve car elle n'est soumise qu'à son poids qui est une force conservative.

$$E_{m1} = E_{m2} = \underline{31,5J}$$

3. Or $E_{m2} = E_{c2}$ car $z_2 = 0$ quand la balle touche le sol : $E_{pp2} = 0$

$$E_{c2} = 31,5J = \frac{1}{2} m \cdot v_2^2 \quad \text{donc :}$$

$$v_2 = \sqrt{\frac{2 \cdot E_{c2}}{m}} = \sqrt{\frac{2 \times 31,5}{0,0580}} = \underline{32,9ms^{-1}} = \underline{119kmh^{-1}}$$

